Донецкий Национальный Технический Университет

Лабораторная работа № 3

«Основные модели нелинейной динамики»

Выполнил:

ст. группы ИПЗИм -17

Лысенко А. С.

Проверила:

ст. препод. каф. ПМИ

Скрипник Т. В.

Покровск 2017

Вариант 9

(3.22)

(3.23)

(3.24)

1) Проверка состояний.

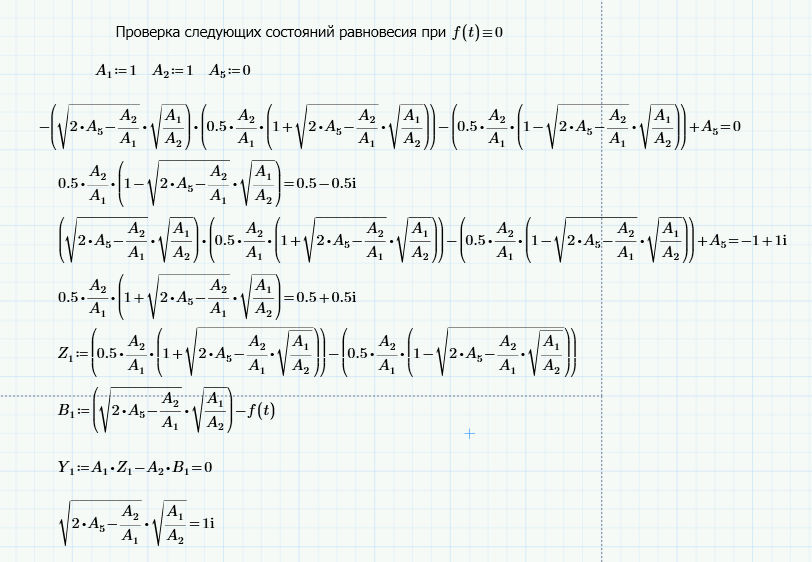


Рис. 1 – Проверка состояний в Mathcad Prime 4.0

2) Идентификация динамики автономной системы.

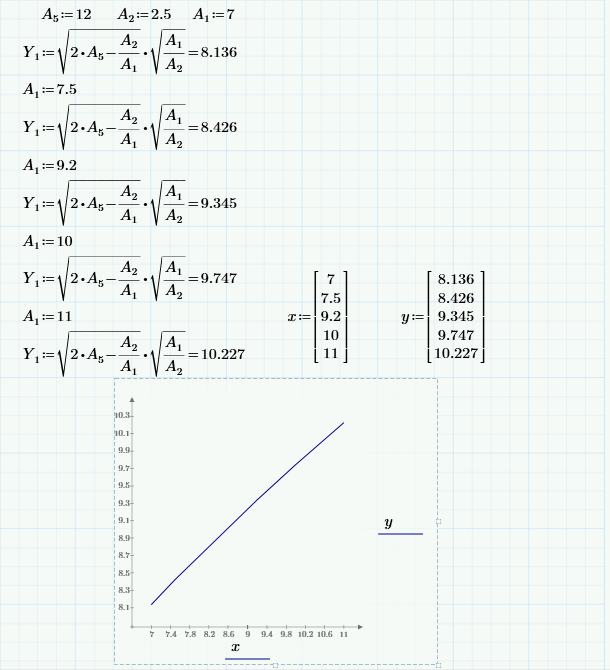


Рис. 2 – Идентификация динамики автономной системы в Mathcad Prime 4.0

3) Идентификация динамики неавтономной системы

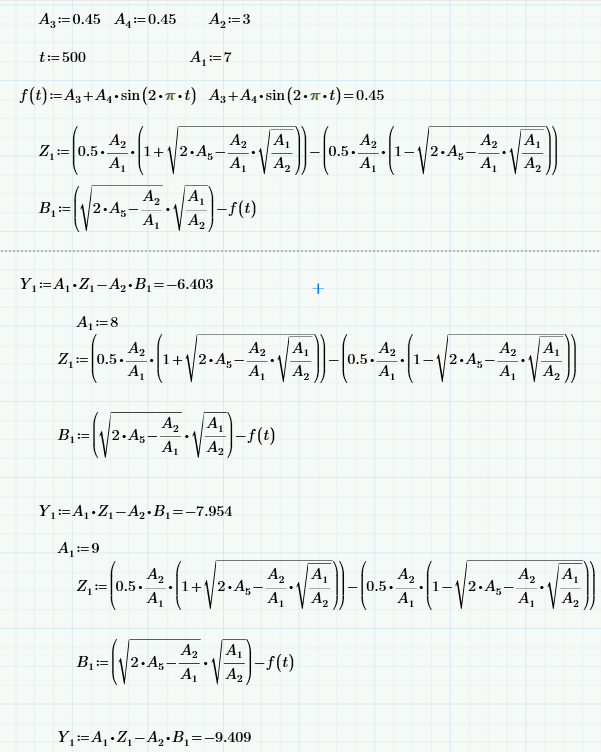


Рис. 3 – Идентификация динамики неавтономной системы А=7-9

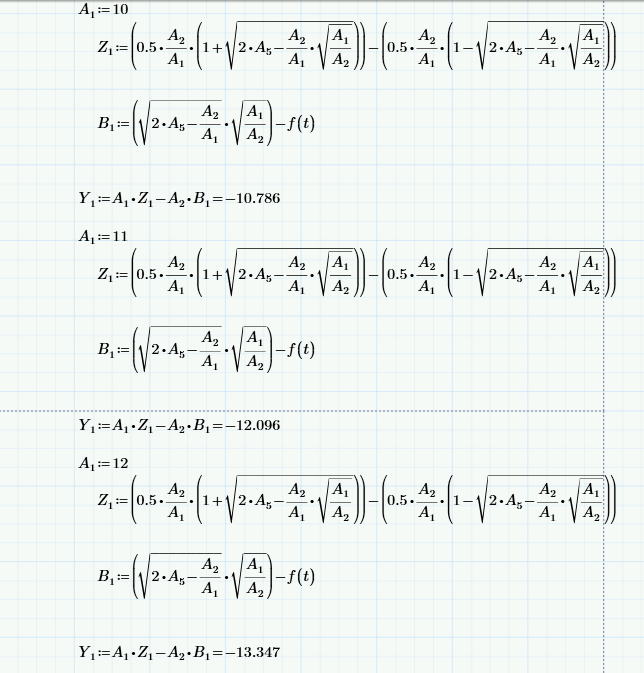


Рис. 4 – Идентификация динамики неавтономной системы А=10-12

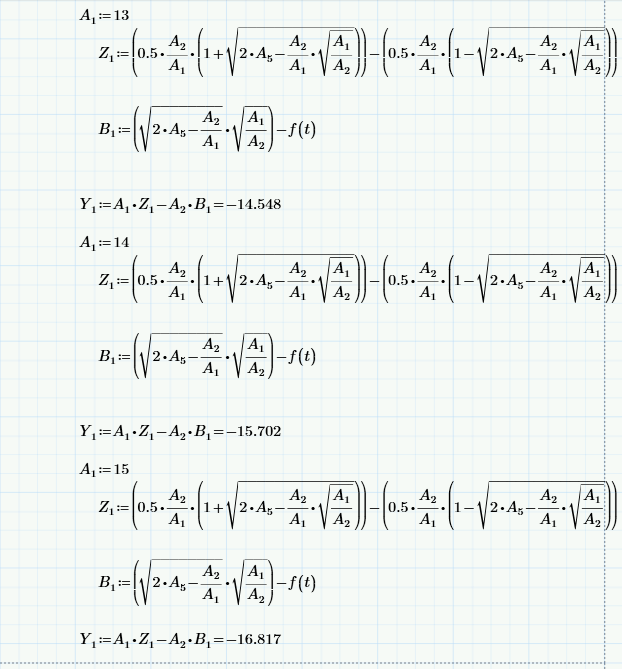


Рис. 5 – Идентификация динамики неавтономной системы А=12-15

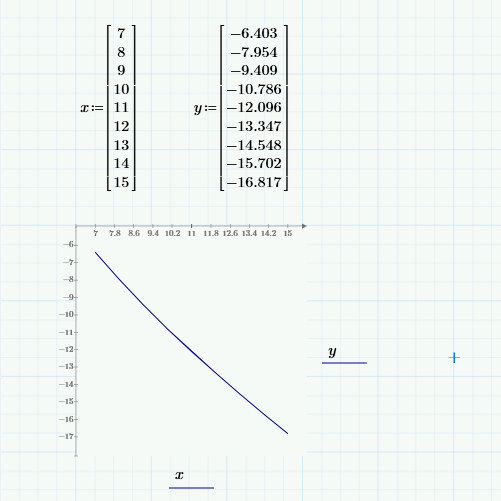


Рис. 6 – Идентификация динамики неавтономной системы график